

Matematik 2A, foråret 2005
Det teknisk-naturvidenskabelige basisår
Prøveopgave nr. B

I mekanisk fysik (og spændingslære) mødes såkaldte *kvadratiske former*. Disse er funktionsudtryk af formen

$$F(x, y, z) = ax^2 + by^2 + cz^2 + dxy + exz + fyz, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, \quad (1)$$

hvorved $a, b, \dots, f \in \mathbb{R}$ er konstanter.

Opgaven belyser hvorledes kvadratiske former med fordel kan analyseres ved hjælp af matrixdiagonalisering.

(I) Betragt i \mathbb{R}^3 ligningen

$$3x^2 + 2y^2 + 3z^2 + 4xz = 1 \quad (2)$$

Skriv denne om til en matrixligning af formen $\mathbf{x}^T A \mathbf{x} = 1$ for en passende valgt symmetrisk matrix $A_{3,3}$ (dvs. $A^T = A$).

(II) Gør rede for hvornår en $n \times n$ -matrix M er diagonaliserbar.

(III) Find en diagonalmatrix D som er similær med A og vis at (2) har en ellipsoide som løsningsmængde.

Vink: Substituer $A = PDP^{-1}$ i $\mathbf{x}^T A \mathbf{x} = 1$ og indfør passende nye koordinater.

(IV) For et stift legeme L vises det i mekanikken at der for inertimomentet $I_{\mathbf{r}}$ hørende til rotation om en fast linie gennem origo med retningsvektor $\mathbf{r} = (x, y, z)$ gælder at

$$I_{\mathbf{r}} = x^2 I_x + y^2 I_y + z^2 I_z - 2xy D_{xy} - 2xz D_{xz} - 2yz D_{yz} \quad (3)$$

hvor indgår elementerne af inertimatricen $I = \begin{pmatrix} I_x & -D_{xy} & -D_{xz} \\ -D_{xy} & I_y & -D_{yz} \\ -D_{xz} & -D_{yz} & I_z \end{pmatrix}$, der kan bestemmes ved integration (som omtalt i mat1a).

Vis at når \mathbb{R}^3 udstyres med en basis \mathcal{B} af egenvektorer for I , hvorved punkterne får koordinater $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = (u, v, w)$, så opnås det simple udtryk $I_{\mathbf{r}} = I_1 u^2 + I_2 v^2 + I_3 w^2$, hvor de såkaldte principale inertimomenter I_1 , I_2 og I_3 er egenverdier for I .

(*Vink:* Man kan bruge at en symmetrisk matrix M opfylder $M = PDP^{-1}$ for en matrix P med den egenskab at $P^T = P^{-1}$ (spektral-sætningen).)

(V) Hvordan kan man finde den retning hvori $I_{\mathbf{r}}$ er størst mulig ?