

Lineær algebra - 8

En funktion (afbildning, transformation) $f : A \mapsto B$ knytter til hvert element $x \in A$ et entydigt element $f(x) \in B$.

A kaldes definitions­mængden (domænet) for f .

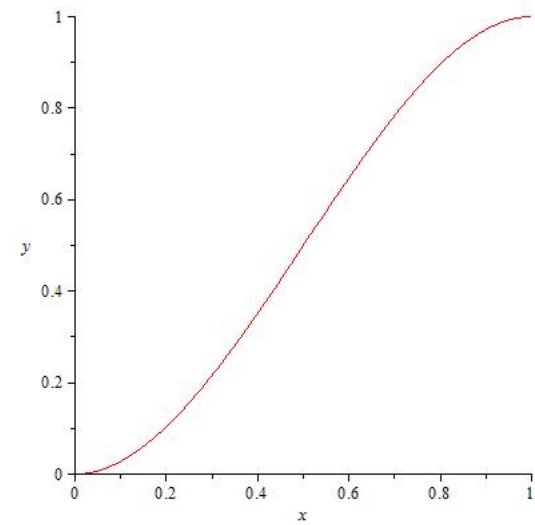
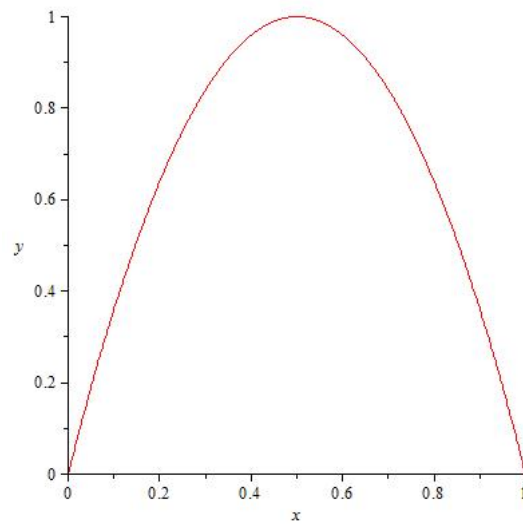
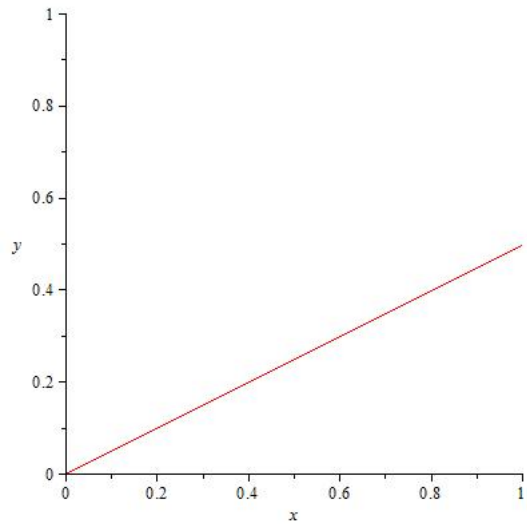
B kaldes (codomænet) for f .

$f(A) = \{f(x) \mid x \in A\}$ kaldes billed­mængden (værdimængden, range) af f .

Lad $f : A \mapsto B$ være en funktion, hvor A og B er vilkårlige mængder.

f siges at enentydig eller injektiv (engelsk: one-to-one, kan evt. skrives 1 – 1) hvis $f(x_1) \neq f(x_2)$ når x_1 og x_2 er forskellige elementer i A .

f siges at være på eller surjektiv (engelsk: onto) hvis der for ethvert element $b \in B$ findes et element $a \in A$ så $f(a) = b$.
 f er altså på hvis og kun hvis billedmængden af f er lig med dispositionsmængden B .



Tre funktioner hvor $A = B = [0, 1]$. Disse er henholdsvis enentydig, men ikke på \tilde{p} , men ikke enentydig enentydig og på \tilde{p} .

Hvis $f : A \mapsto B$ og $g : B \mapsto C$

så er $g \circ f : A \mapsto C$ funktionen, der opfylder $(g \circ f)(a) = g(f(a))$.

Hvis $f : A \mapsto B$ er enentydig og på så findes der for ethvert element $b \in B$ et entydigt element $a \in A$ som opfylder $f(a) = b$.

Dette entydige element skrives $a = f^{-1}(b)$.

Så er $f^{-1} : B \mapsto A$ også en funktion. Den kaldes f 's inverse funktion.

$f^{-1} \circ f : A \mapsto A$ og $f \circ f^{-1} : B \mapsto B$ er funktioner der opfylder $(f^{-1} \circ f)(a) = a$, for alle $a \in A$ og $(f \circ f^{-1})(b) = b$ for alle $b \in B$.

En funktion $T : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ siges at være en **lineær transformation** hvis

- $T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v})$, for alle $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$ og
- $T(c\mathbf{u}) = cT(\mathbf{u})$ for alle $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^n$ og $c \in \mathbb{R}$.

En transformation $T : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ er lineær hvis og kun hvis

$$T(a\mathbf{u} + b\mathbf{v}) = aT(\mathbf{u}) + bT(\mathbf{v})$$

for alle $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$ og alle $a, b \in \mathbb{R}$.

En lineær transformation $T : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ opfylder

$$T(a_1\mathbf{u}_1 + \dots + a_k\mathbf{u}_k) = a_1T(\mathbf{u}_1) + \dots + a_kT(\mathbf{u}_k)$$

En lineær transformation $T : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ opfylder $T(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$.

Hvis A er $m \times n$ matrix så defineres $T_A : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ ved $T_A(\mathbf{v}) = A\mathbf{v}$.
 T_A siges at være en **matrix transformation**.

Enhver matrix transformation er en lineær transformation.

Hvis $T : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ er en lineær transformation og

$$A = [T(\mathbf{e}_1) \ T(\mathbf{e}_2) \ \dots \ T(\mathbf{e}_n)]$$

så er $T(\mathbf{v}) = T_A(\mathbf{v})$ for alle $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$.

A kaldes **standardmatricen** for T .

Enhver lineær transformation er altså en matrix transformation.

Lad $T : \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ være en lineær transformation og lad A være dens standardmatrix. A er $m \times n$.

Billedmængden af T er rummet udspændt af søjlerne i A .

Følgende betingelser er ækvivalente

- T er på
- A 's søjler udspænder \mathbb{R}^m
- A har pivot i alle rækker
- $\text{rank } A = m$