

## Matrix-vektor-produkt

Hvis  $A = [\mathbf{a}_1 \ \mathbf{a}_2 \ \dots \ \mathbf{a}_n]$  er en  $m \times n$  matrix med søjler  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$

og  $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n$  så er  $A\mathbf{v}$  vektoren

$$A\mathbf{v} = v_1\mathbf{a}_1 + v_2\mathbf{a}_2 + \dots + v_n\mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^m.$$

Ehs

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 5 & -1 \\ 4 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = 1 \cdot \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 4 \end{bmatrix} + 2 \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6 \\ -2 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ 3 \\ 8 \end{bmatrix}$$

Alternativ beregning

$$\begin{bmatrix} * & * & * & * \\ * & * & * & * \\ * & * & * & * \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ * & * & * & * \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} * \\ * \\ * \\ 70 \\ * \end{bmatrix}$$

$$70 = 5 \cdot 1 + 6 \cdot 2 + 7 \cdot 3 + 8 \cdot 4.$$

Indgang nr.  $i$  i  $A\mathbf{v}$  fås som prikprodukt af  $A$ 's række nr.  $i$  og  $\mathbf{v}$ .

## Udvalgte regneregler:

Hvis  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$  så er  $I_n \mathbf{v} = \mathbf{v}$ , hvor  $I_n$  er  $n \times n$  identitetsmatricen.

Hvis  $A = [\mathbf{a}_1 \ \mathbf{a}_2 \ \dots \ \mathbf{a}_n]$  så er  $\underline{Ae_j} = \mathbf{a}_j$ , hvor  $e_j$  er den  $j$ 'te standardvektor i  $\mathbb{R}^n$ .

$$(A + B)\mathbf{v} = A\mathbf{v} + B\mathbf{v}$$

$$A(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = A\mathbf{u} + A\mathbf{v}$$

$$\underbrace{A}_{\lambda} \mathbf{c}\mathbf{v} = cA\mathbf{v}$$

# Lineære ligningsystemer

En **lineær ligning** er en ligning på formen

$$a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n = b,$$

hvor  $x_1, x_2, \dots, x_n$  er variable (ubekendte) og  $a_1, a_2, \dots, a_n, b$  faste (kendte) tal.

F.eks.

$a_1x_1 + a_2x_2 = b$  eller  $a_1x + a_2y = b$  som er ligningen for en linie i planen.

$a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3 = b$  eller  $a_1x + a_2y + a_3z = b$  som er ligningen for en plan i rummet.

Et **lineært ligningssystem** består af et antal (f.eks.  $m$ ) lineære ligninger, der alle har de samme variable:

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ &\vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n &= b_m \end{aligned}$$

Ligningssystemet kan også skrives som

$$x_1 \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix} + \dots + x_n \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix} .$$

Eller som  $Ax = b$ , hvor

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}.$$

$A$  kaldes **koefficientmatricen** for ligningssystemet.

Den **udvidede koefficientmatrix** (totalmatrix) er

$$[Ab] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & & \dots & \vdots & \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{bmatrix}.$$

Vi siger at et ligningssystem er **konsistent** hvis det har mindst én løsning. Ellers er det **inkonsistent**.

Eks

$$2x_1 + x_2 - 2x_3 = 7$$

$$-x_1 + x_2 + 2x_3 = -4$$

$$x_1 \quad \quad -2x_3 = 3$$

Koefficientmatrix

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & -2 \end{bmatrix}$$

Udvidet koefficientmatrix

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 & 7 \\ -1 & 1 & 2 & -4 \\ 1 & 0 & -2 & 3 \end{bmatrix}$$

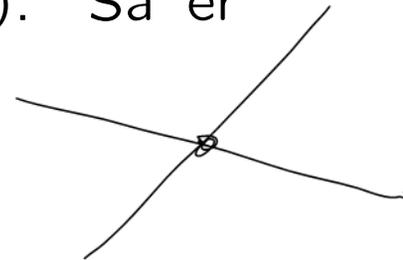


## Eksempel på mulige løsningsmængder:

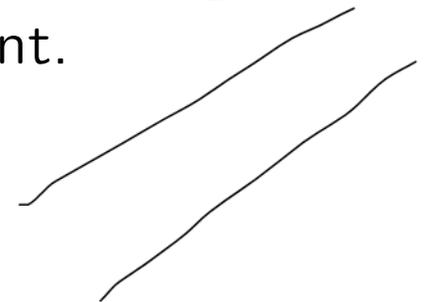
To lineære ligninger med to ubekendte  $x$  og  $y$ : De to ligninger er ligning for to linier, hhv.  $l_1$  og  $l_2$ .

Tre muligheder:

- De to ligninger skærer hinanden i ét punkt,  $(a, b)$ . Så er  $\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$  en løsning. Dette er den eneste løsning.



- Linierne  $l_1$  og  $l_2$  er parallelle og skærer ikke hinanden. Ligningssystemet har ingen løsning. Det er inkonsistent.



- $l_1 = l_2$ . Løsningsmængden er uendelig.

## Elementære rækkeoperationer:

1. ombyt række  $i$  og række  $j$ :  $r_i \leftrightarrow r_j$

2. gange række  $i$  med tal  $c \neq 0$ :  $cr_i \rightarrow r_i$

3. adder  $c$  gange række  $i$  til række  $j$ :  $r_j + cr_i \rightarrow r_j$

Hvis matricen  $B$  fremkommer fra matricen  $A$  ved én af disse rækkeoperationer så kan  $A$  fås fra  $B$  ved anvendelse af henholdsvis

$$r_i \leftrightarrow r_j, \quad \frac{1}{c}r_i \rightarrow r_i, \quad r_j - cr_i \rightarrow r_j.$$

Ehs

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 & 7 \\ -1 & 1 & 2 & -4 \\ 1 & 0 & -2 & 3 \end{bmatrix}$$

$$R_1 \leftrightarrow R_3$$

→

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 3 \\ -1 & 1 & 2 & -4 \\ 2 & 1 & -2 & 7 \end{bmatrix}$$

$$R_2 + R_1 \rightarrow R_2$$
$$R_3 - 2R_1 \rightarrow R_3$$

→

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$R_3 - R_2 \rightarrow R_3$$

→

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\frac{1}{2}R_3 \rightarrow R_3$$

→

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad R_1 + 2R_3 \rightarrow R_1$$



$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$x_1 = 5, \quad x_2 = -1, \quad x_3 = 1$$

Eks

$$x_1 - 2x_3 = 1$$

$$x_2 + x_3 = 2$$

$$2x_1 + x_2 - 3x_3 = 4$$

Udvidet koefficientmatrix

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & -3 & 4 \end{bmatrix} \quad R_3 - 2R_1 \rightarrow R_3$$

→

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \quad R_3 - R_2 \rightarrow R_3$$

→

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$x_3$  er fri variabel

$$x_1 - 2x_3 = 1 \Rightarrow x_1 = 1 + 2x_3$$

$$x_2 + x_3 = 2 \Rightarrow x_2 = 2 - x_3$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Eks

Udvidet koeff. matrix for  
lign. syst.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ligning 3 :

$$0 = 1$$

inkonsistent  
ligningsystem