

Ortogonale og ortonormale mængder.

Lad $\mathcal{S} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ være en mængde af vektorer i \mathbb{R}^n .

\mathcal{S} siges at være ortogonal hvis vektorerne i \mathcal{S} er parvis ortogonale.

\mathcal{S} siges at være ortonormal hvis \mathcal{S} er ortogonal og vektorerne i \mathcal{S} alle har norm 1.

Enhver ortogonal mængde \mathcal{S} af vektorer forskellig fra $\mathbf{0}$ er lineært uafhængig.

Ortogonal projektionen af \mathbf{u} på linien $\text{Span}\{\mathbf{v}\}$, hvor $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ beregnes som

$$\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|^2} \mathbf{v}.$$

Hvis $\mathcal{S} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ er en **ortogonal basis** for et underrum W af \mathbb{R}^n og $\mathbf{u} \in W$ så er

$$\mathbf{u} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k,$$

hvor

$$c_i = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_i}{\|\mathbf{v}_i\|^2}.$$

Hvis \mathcal{S} er *ortonormal* så er

$$c_i = \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_i.$$

Gram-Schmidt ortogonalisering.

Lad $\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_k\}$ være en basis for et underrum W af \mathbb{R}^n .

Så har W en ortogonal basis $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$ der kan bestemmes ved Gram-Schmidt ortogonalisering:

$$\mathbf{v}_1 = \mathbf{u}_1$$

$$\mathbf{v}_2 = \mathbf{u}_2 - \frac{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|^2} \mathbf{v}_1$$

$$\mathbf{v}_3 = \mathbf{u}_3 - \frac{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|^2} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{v}_2}{\|\mathbf{v}_2\|^2} \mathbf{v}_2$$

...

En ortonormal basis $\{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_k\}$ kan derefter bestemmes ved normalisering af $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k$, altså ved at beregne $\mathbf{w}_i = \frac{1}{\|\mathbf{v}_i\|} \mathbf{v}_i$, for $i = 1, \dots, k$.

***QR*-faktorisering.**

$A = [\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_k]$: en $n \times k$ matrix med lineært uafhængige søjler (og dermed $n \geq k$).

Så findes $n \times k$ matrix $Q = [\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_k]$ hvor $\{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_k\}$ er en ortonormal mængde,
og en $k \times k$ øvre triangulær matrix R
sådan at $A = QR$.

Dette kaldes *QR*-faktorisering af A .

$\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_k$ bestemmes fra $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_k$ ved Gram-Schmidt ortogonalisering og normalisering.

R bestemmes ved $r_{ij} = \mathbf{u}_j \cdot \mathbf{w}_i$.

Lad $A = QR$ være en QR -faktorisering af en $n \times k$ matrix med lineært uafhængige søjler.

Vi betragter ligningssystemet $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$.

Da A har pivot i alle søjler er der *højst* én løsning.

Da $Q^T Q = I_k$ har vi

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \Leftrightarrow QR\mathbf{x} = \mathbf{b} \Rightarrow Q^T QR\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b} \Leftrightarrow R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}.$$

Da R er en øvre triangulær matrix med tal $\neq 0$ på diagonalen så er det sidste ligningssystem konsistent og det er let at løse.

Men $A\mathbf{x} = \mathbf{b} \not\Leftarrow R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}$.

For at løse $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ (ved hjælp af QR -faktorisering) skal vi løse $R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}$ og derefter indsætte løsningen i $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$. Hvis dette ikke er en løsning så er $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ inkonsistent.