

Underrum af \mathbb{R}^n .

Definition 1: Et underrum H af \mathbb{R}^n er en delmængde $H \subseteq \mathbb{R}^n$, der opfylder:

- $\mathbf{0} \in H$
- $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in H \Rightarrow \mathbf{u} + \mathbf{v} \in H$
- $\mathbf{u} \in H \Rightarrow r\mathbf{u} \in H$ for enhver skalar r .

Eksempler:

- Lad $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_p \in \mathbb{R}^n$. Så er

$$H = \text{span}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_p\}$$

et underrum af \mathbb{R}^n .

- Lad A være en $m \times n$ -matrix. Så er

$$K = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : A\mathbf{x} = \mathbf{0}\}$$

et underrum af \mathbb{R}^n .

Definition 2: Lad $A = [\mathbf{a}_1 \ \mathbf{a}_2 \ \cdots \ \mathbf{a}_n]$ være en $m \times n$ -matrix.

- **Søjlerummet** for A er det underrum $\text{Col } A$ af \mathbb{R}^m , der udspændes af A 's søjlevektorer. Dvs.

$$\text{Col}(A) = \text{span}\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\}.$$

- **Nulrummet** for A er det underrum af \mathbb{R}^n , der er givet ved

$$\text{Nul}(A) = \{\mathbf{x} : A\mathbf{x} = \mathbf{0}\}.$$

Definition 3: En **basis** for et underrum H af \mathbb{R}^n er en mængde af *lineært uafhængige* vektorer $\{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_p\}$ fra H , der *udspænder* H . Dvs.

$$H = \text{span}\{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_p\}.$$

Basis for Nul(A): En basis for $\text{Nul}(A)$ findes ved at opskrive løsningen til den homogene ligning $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ på vektorform:

$$c_1\mathbf{b}_1 + c_2\mathbf{b}_2 + \cdots + c_k\mathbf{b}_k,$$

hvor systemet først er reduceret ned til reduceret trappeform. $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_k\}$ udgør så en basis for $\text{Nul}(A)$.

Basis for Col(A): Pivot søjlerne for en matrix A udgør en basis for $\text{Col}(A)$.

Definition 4: Lad $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_p\}$ være en basis for et underrum H af \mathbb{R}^n . Koordinatvektoren for $\mathbf{x} \in H$ relativt til \mathcal{B} er givet ved

$$[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_p \end{bmatrix}, \quad \text{hvor } \mathbf{x} = c_1\mathbf{b}_1 + c_2\mathbf{b}_2 + \cdots + c_p\mathbf{b}_p.$$

Bemærkning: Koordinatvektoren for $\mathbf{x} \in H$ er den en-tydige løsning til ligningssystemet

$$[\mathbf{b}_1 \ \mathbf{b}_2 \ \cdots \ \mathbf{b}_p \mid \mathbf{x}].$$

Definition 5: Dimensionen af et underrum H af \mathbb{R}^n er antallet af vektorer i en vilkårlig basis for H . Dimensionen af H benævnes $\dim(H)$. Pr. definition er $\dim(\{\mathbf{0}\}) = 0$.

Definition 6: Rangenen af en matrix A er dimensionen af A 's søjlerum. Vi benævner rangenen $\text{rank}(A)$, dvs.

$$\text{rank}(A) = \dim(\text{Col } A).$$

Sætning (om matrixers rang): Hvis A har n søjler, da gælder

$$\text{rank}(A) + \dim(\text{Nul } A) = n.$$

Sætning (om baser for underrum): Lad H være et p dimensionalt underrum af \mathbb{R}^n .

- p lineært uafhængige vektorer fra H udgør automatisk en basis for H .
- Enhver mængde af p vektorer fra H , der udspænder H udgør automatisk en basis for H .

Invertible matrices.

Sætning: Lad A være en $n \times n$ matrix. Så er følgende udsagn ækvivalente:

- a) A er en invertibel matrix.
- b) $A \sim I_n$.
- c) A har n pivot'er.
- d) Ligningen $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ har kun den trivielle løsning.
- e) A 's søjler er lineært uafhængige.
- f) Den lineære transformation $\mathbf{x} \rightarrow A\mathbf{x}$ er 1-1.
- g) Ligningen $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ har mindst en løsning for ethvert $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$.
- h) A 's søjler udspænder \mathbb{R}^n .
- i) Den lineære transformation $\mathbf{x} \rightarrow A\mathbf{x}$ afbilder \mathbb{R}^n på \mathbb{R}^n .
- j) Der findes en $n \times n$ -matrix C , således $CA = I_n$.
- k) Der findes en $n \times n$ -matrix D , således $AD = I_n$.
- l) A^T er en invertibel matrix.
- m) A 's søjler udgør en basis for \mathbb{R}^n .
- n) $\text{Col } A = \mathbb{R}^n$.
- o) $\dim(\text{Col } A) = n$.
- p) $\text{rank}(A) = n$.
- q) $\text{Nul } A = \{\mathbf{0}\}$.
- r) $\dim(\text{Nul } A) = 0$.