

## Ortogonale og ortonormale mængder.

Lad  $\mathcal{S} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$  være en mængde af vektorer i  $\mathbb{R}^n$ .

$\mathcal{S}$  siges at være ortogonal hvis vektorerne i  $\mathcal{S}$  er parvis ortogonale.

$\mathcal{S}$  siges at være ortonormal hvis  $\mathcal{S}$  er ortogonal og vektorerne i  $\mathcal{S}$  alle har norm 1.

Enhver ortogonal mængde  $\mathcal{S}$  af vektorer forskellig fra  $\mathbf{0}$  er lineært uafhængig.

**Ortogonal projektionen** af  $\mathbf{u}$  på linien  $\text{Span}\{\mathbf{v}\}$ , hvor  $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$  beregnes som

$$\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|^2} \mathbf{v}.$$

Hvis  $\mathcal{S} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$  er en **ortogonal basis** for et underrum  $W$  af  $\mathbb{R}^n$  og  $\mathbf{u} \in W$  så er

$$\mathbf{u} = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + \dots + c_k \mathbf{v}_k,$$

hvor

$$c_i = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_i}{\|\mathbf{v}_i\|^2}.$$

Hvis  $\mathcal{S}$  er *ortonormal* så er

$$c_i = \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}_i.$$

## Gram-Schmidt ortogonalisering.

Lad  $\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_k\}$  være en basis for et underrum  $W$  af  $\mathbb{R}^n$ .

Så har  $W$  en ortogonal basis  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k\}$  der kan bestemmes ved Gram-Schmidt ortogonalisering:

$$\mathbf{v}_1 = \mathbf{u}_1$$

$$\mathbf{v}_2 = \mathbf{u}_2 - \frac{\mathbf{u}_2 \cdot \mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|^2} \mathbf{v}_1$$

$$\mathbf{v}_3 = \mathbf{u}_3 - \frac{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{v}_1}{\|\mathbf{v}_1\|^2} \mathbf{v}_1 - \frac{\mathbf{u}_3 \cdot \mathbf{v}_2}{\|\mathbf{v}_2\|^2} \mathbf{v}_2$$

...

En ortonormal basis  $\{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \dots, \mathbf{w}_k\}$  kan derefter bestemmes ved normalisering af  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_k$ , altså ved at beregne  $\mathbf{w}_i = \frac{1}{\|\mathbf{v}_i\|} \mathbf{v}_i$ , for  $i = 1, \dots, k$ .

## ***QR*-faktorisering.**

$A = [\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_k]$  : en  $n \times k$  matrix med lineært uafhængige søjler (og dermed  $n \geq k$ ).

Så findes  $n \times k$  matrix  $Q = [\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_k]$  hvor  $\{\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_k\}$  er en ortonormal mængde,  
og en  $k \times k$  øvre triangulær matrix  $R$   
sådan at  $A = QR$ .

Dette kaldes *QR*-faktorisering af  $A$ .

$\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_k$  bestemmes fra  $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_k$  ved Gram-Schmidt ortogonalisering og normalisering.

$R$  bestemmes ved  $r_{ij} = \mathbf{u}_j \cdot \mathbf{w}_i$ .

Lad  $A = QR$  være en  $QR$ -faktorisering af en  $n \times k$  matrix med lineært uafhængige søjler.

Vi betragter ligningssystemet  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ .

Da  $A$  har pivot i alle søjler er der *højst* én løsning.

Da  $Q^T Q = I_k$  har vi

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \Leftrightarrow QR\mathbf{x} = \mathbf{b} \Rightarrow Q^T QR\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b} \Leftrightarrow R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}.$$

Da  $R$  er en øvre triangulær matrix med tal  $\neq 0$  på diagonalen så er det sidste ligningssystem konsistent og det er let at løse.

Men  $A\mathbf{x} = \mathbf{b} \not\Leftarrow R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}$ .

For at løse  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  (ved hjælp af  $QR$ -faktorisering) skal vi løse  $R\mathbf{x} = Q^T \mathbf{b}$  og derefter indsætte løsningen i  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ . Hvis dette ikke er en løsning så er  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  inkonsistent.