

En graf siges at være planar hvis den kan tegnes i planen uden kanter der krydser.

Hvis en plan tegning af en sammenhængende graf med  $v$  punkter og  $e$  kanter inddeler planen i  $r$  regioner så er

$$v - e + r = 2.$$

En planar graf med  $v \geq 2$  punkter har højst

$$3v - 6$$

kanter.

En farvning med  $k$  farver af en graf  $G = (V, E)$  er funktion  $c : V \rightarrow K$ , som opfylder at

$$c(v) \neq c(u) \quad \text{for alle } \{v, u\} \in E,$$

hvor  $K$  er en mængde af  $k$  elementer (farver), f.eks.  $K = \{1, 2, \dots, k\}$ .

Det kromatiske tal  $\chi(G)$  af en graf  $G$  er det mindste tal  $k$  så  $G$  har en farvning med  $k$  farver.

Enhver planar graf kan farves med 4 farver.

Et beslutningsproblem er et problem hvor svaret på inputtet er enten JA eller NEJ.

Et beslutningsproblem tilhører klassen  $P$  hvis det kan løses af en algoritme i polynomiel tid.

Et beslutningsproblem tilhører klassen  $NP$  (non-deterministisk polynomiel) hvis der findes en algoritme der med et ekstra input i polynomiel tid kan eftervise at svaret er JA.

$$P \subseteq NP$$

Eksempler på problemer i  $NP$ :

*k*-farvning

Input: graf  $G$

Spørgsmål: har  $G$  en farvning med  $k$  farver.

2-farvning er i  $P$ .

*Planar k*-farvning

Input: planar graf  $G$

Spørgsmål: har  $G$  en farvning med  $k$  farver.

Planar 2-farvning er i  $P$ .

Planar 4-farvning er i  $P$ .

Eksempler på problemer i  $NP$ :

*Hamilton-kreds*

Input: graf  $G$

Spørgsmål: har  $G$  en Hamilton-kreds.

*TSP*

Input: vægtet komplet graf  $G$ , en konstant  $C$

Spørgsmål: har  $G$  en Hamilton-kreds af længde højst  $C$ .

Givet: beslutningsproblemer  $A$  og  $B$  hvor mængden af mulige inputs er hhv.  $S_A$  og  $S_B$ .

En funktion  $f : S_A \rightarrow S_B$  som opfylder

- $A$ 's svar på input  $x = B$ 's svar på input  $f(x)$
- der findes en algoritme der beregner  $f(x)$  i polynomiell tid

kaldes en polynomiell tids reduktion af  $A$  til  $B$ .

Hvis der findes en algoritme der løser  $B$  i polynomiell tid så findes der en algoritme der løser  $A$  i polynomiell tid.

Et problem er  $NP$ -komplet hvis

- det er i  $NP$ , og
- ethvert problem i  $NP$  har en polynomiell tids reduktion til dette problem.

Hvis et  $NP$ -komplet problem kan løses i polynomiell tid så kan ethvert problem i  $NP$  løses i polynomiell tid og så er  $P = NP$ .

Eksempel:

Vi ved at Hamilton-kreds er  $NP$ -komplet.  
For at vise at TSP er  $NP$ -komplet skal vi

- vise at TSP er i  $NP$ ,
- vise at der findes polynomiell tids reduktion af Hamilton-kreds til TSP.