

**Det teknisk-naturvidenskabelige basisår**  
**Matematik 1A, Efterår 2005, Hold 3**  
**Prøveopgave A**

Opgaven består af tre dele, hver med en række spørgsmål, efterfulgt af en liste af teorispørgsmål. I alle opgavespørgsmålene må man gerne bruge Maple, lommeregner osv. til hjælp med udregningerne.

Sidst i hver del er der også nogle åbne spørgsmål, som man kan tage med, hvis der er tid til det.

### Del I

Vi skal først se på kurver defineret ved hjælp af polære koordinater.

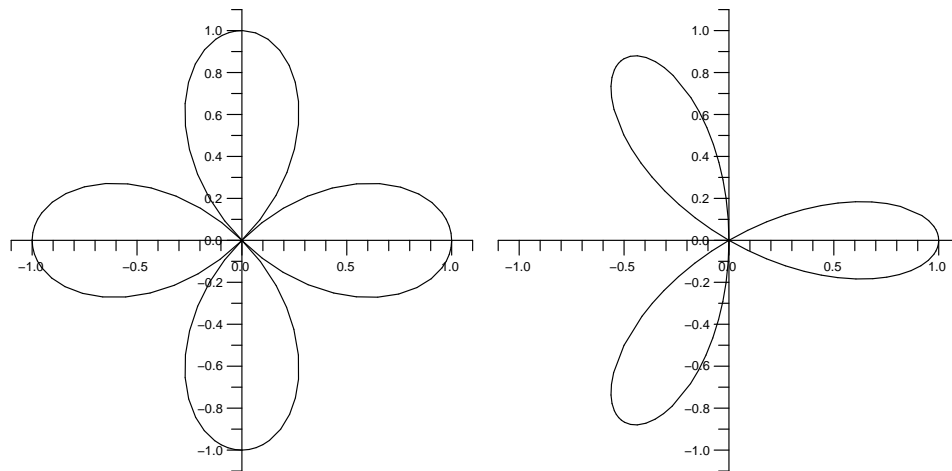
1. Betragt først kurverne givet ved ligningerne

$$r = \cos(2\theta) \tag{1}$$

og

$$r = \cos(3\theta). \tag{2}$$

Graferne er givet i Figur 1. Identificér de to kurver. Vi lader  $\theta$  gennemløbe



Figur 1: De to kurver  $r = \cos(3\theta)$  og  $r = \cos(2\theta)$

et interval  $0 \leq \theta \leq T$ . Angiv for hver af de to kurver den mindste værdi af  $T$ , således at kurven gennemløbes præcis én gang. Man kan se på de værdier af  $\theta$ , hvor der gælder  $r(\theta) = 1$  eller  $r(\theta) = -1$ . Vi kalder kurverne roser med henholdsvis 3 og 4 blade.

2. Vi generaliserer nu til at se på kurver givet ved en ligning

$$r = \cos(n\theta) \quad \text{hvor } n \text{ er et naturligt tal.} \quad (3)$$

Gør rede for, at for  $n$  **lige** er kurven en rose med  $2n$  blade, mens for  $n$  **ulige** er kurven en rose med  $n$  blade. For en given værdi af  $n$  skal man bestemme et  $T$ , således at kurven gennemløbes præcis én gang, når  $\theta$  gennemløber intervallet fra 0 til  $T$ .

3. Betragt nu rosen givet ved (1). Man kan vise, at krumningen er givet ved

$$\kappa(\theta) = \frac{5 + 3 \sin^2(2\theta)}{(1 + 3 \sin^2(2\theta))^{3/2}}. \quad (4)$$

Brug denne formel til at bestemme krumningen i spidsen af et blad.

4. Forklar hvordan man skal bære sig ad med at udlede formlen (4), baseret på teorien for krumning af plane kurver.

**Bemærkning:** Man kan udlede (4) ved at bruge Maple, kombineret med brug af trigonometriske formler (Maple finde ikke af sig selv ovenstående formel). Det må man gerne gøre.

**Åbne spørgsmål.** Man kan generalisere til kurver af formen

$$r = \cos\left(\frac{p}{q}\theta\right), \quad (5)$$

hvor  $\frac{p}{q}$  er en uforkortelig brøk. Kurverne bliver mere komplicerede. Prøv at tegne nogle stykker, og beskriv deres forløb. Endnu mere generelt kan man se på tilfældet, hvor

$$r = \cos(a\theta), \quad (6)$$

hvor  $a$  er et irrationalt tal. Prøv for eksempel at tegne forløbet af en sådan kurve i Maple for  $a = \sqrt{2}$ .

## Del II

I denne del af opgaven ser vi på nogle anvendelser af Taylors formel med restled.

5. Vi betragter funktionen  $\arctan(x)$ . Taylors formel med udviklingspunkt  $x = 0$  kan skrives som

$$\arctan(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{2k+1} x^{2k+1} + R_{2n+1}(x). \quad (7)$$

I denne opgave skal vi udlede formelen med et restled på integral form. Start med at vise, at for  $t \neq 1$  har vi

$$\sum_{k=0}^n t^k = \frac{1-t^{n+1}}{1-t}. \quad (8)$$

Sæt nu  $t = -y^2$ . Det giver

$$\sum_{k=0}^n (-1)^k y^{2k} = \frac{1 + (-1)^n y^{2n+2}}{1 + y^2}.$$

Slut heraf, at (7) gælder, med udtrykket

$$R_{2n+1}(x) = - \int_0^x \frac{(-1)^n y^{2n+2}}{1 + y^2} dy.$$

Vis ved hjælp af dette udtryk vurderingen

$$|R_{2n+1}(x)| \leq \frac{1}{2n+3} |x|^{2n+3} \quad (9)$$

**Bemærkning:** Se også Edwards and Penney, side 711–713.

6. Vi har, at  $\arctan 1 = \frac{\pi}{4}$ . Vi kan derfor bruge resultaterne (7) og (9) til at bestemme et  $n$ , således at vi finder  $\pi$  med 4 korrekte decimaler. Hvor stor skal  $n$  være, for at vi kan være sikker på at have 4 korrekte decimaler?

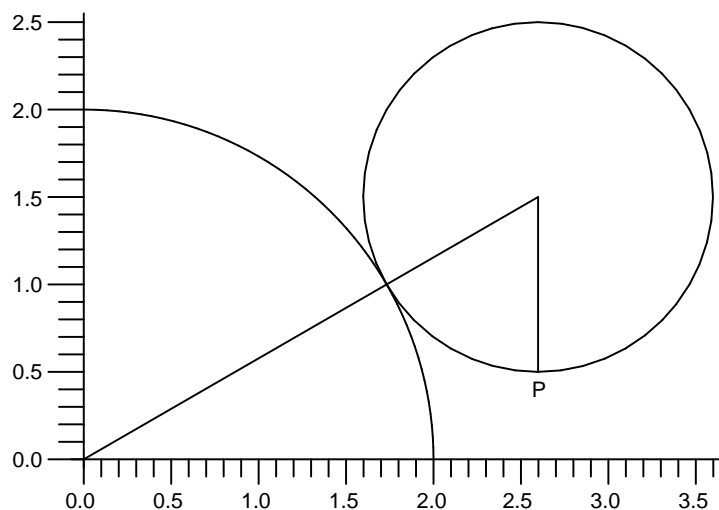
**Åbne spørgsmål.** For at få en hurtigere (og bedre?) approksimation til  $\pi$  kan man bruge formelen

$$\arctan\left(\frac{1}{2}\right) + \arctan\left(\frac{1}{3}\right) = \frac{\pi}{4},$$

se Opgave 64 i afsnit 7 i Edwards and Penney, side 476. Hvor mange led skal man bruge for at være sikker på at få beregnet  $\pi$  med 4 korrekte decimaler denne gang?

### Del III

Vi skal nu se på en parametriseret kurve i planen, som beskriver bevægelsen af et punkt. Til tiden  $t = 0$  har punktet  $P$  koordinaterne  $(2, 0)$  i et sædvanligt retvinklet koordinatsystem. Punktet  $P$  er berøringspunktet mellem en cirkel med centrum  $(0, 0)$  og radius 2, og en cirkel med centrum  $(3, 0)$  og radius 1. Punktet ligger fast på den ydre cirkel, som nu ruller uden at glide på den indre cirkel i positiv opløbsretning. Til tiden  $t$  er vinklen mellem  $x$ -aksen og linien fra origo til centrum af den lille ydre cirkel  $t$  radianer. Se Figur 2, som viser positionen til tiden  $t = \frac{\pi}{6}$ .



Figur 2: Punktet  $P$  til tiden  $t = \frac{\pi}{6}$

7. Vis, at parameterfremstillingen for punktets bevægelse er givet ved

$$x(t) = 3 \cos(t) - \cos(3t), \quad (10)$$

$$y(t) = 3 \sin(t) - \sin(3t). \quad (11)$$

Man kan bruge geometriske betragtninger til dette.

8. Lav en tegning, der viser kurvens forløb, når  $t$  løber fra 0 til  $2\pi$ . På grund af det nyreformede udseende kaldes kurven en *nefroide*, efter det græske ord for nyre.

9. Beregn hastighedsvektor og accelerationsvektor for bevægelsen. Vis, at tangentvektoren til punktet  $P$  på kurven er vinkelret på linien, der forbinder berøringspunktet mellem de to cirkler til tiden  $t$  med punktet  $P$ .

10. Beregn kurvelængden af nefroiden. I beregningen af længden af hastighedsvektoren skal man bruge en række af de trigonometriske formler, inklusive additionsformler og dobbeltvinkel formler. Resultatet af disse udregninger er, at

$$v(t) = \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} = 6|\sin(t)|.$$

**Åbne spørgsmål.** Hvis vi nu antager, at radius af den ydre rullende cirkel er den samme som radius af den faste indre cirkel, hvilken kurve beskrives så af punktet  $P$ ? Find en parameterfremstilling for denne kurve. Identificér den som en af de polære kurver fra Edwards and Penney.

### Teorispørgsmål.

Til denne opgave hører følgende emner fra teorien.

1. Inverse trigonometriske funktioner og deres afledede.
2. Taylorpolynomier.
3. Taylors formel med restled.
4. Parametriserede kurver i planen og rummet. Hastighed og acceleration.
5. Buelængde for kurver i planen og rummet.
6. Parametrisering af kurve ved buelængde.
7. Krumning af plane kurver.
8. Glat kurve, enhedstangentvektor, normalvektor og krumningscirkel.