

Angående dagens opgaver; for en lineær funktion med standardmatrix.

dimension af definitionsmængde = antal søjler

dimension af dispositionsmængde = antal rækker

pivot i alle søjler \Leftrightarrow injektiv (one-to-one)

pivot i alle rækker \Leftrightarrow surjektiv (onto)

$$T \text{ lineær} \rightarrow A = [T(\vec{e}_1) \dots T(\vec{e}_n)]$$

$$A \text{ givet} \rightarrow T_A\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}\right) = A \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Eksempel

Sæt $\vec{v} = (1, 2)$.

- 1 Rotér \vec{v} 45° .

$$A_{45^\circ} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(45^\circ) & -\sin(45^\circ) \\ \sin(45^\circ) & \cos(45^\circ) \end{bmatrix}$$

- 2 Multiplicér $\vec{w} = A_{45^\circ} \vec{v}$ med matricen

$$\begin{bmatrix} \sqrt{2} & 2\sqrt{2} \\ 3\sqrt{2} & -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$\vec{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \vec{w} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + 2 \cdot \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{3}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \sqrt{2} & 2\sqrt{2} \\ 3\sqrt{2} & -\sqrt{2} \end{bmatrix} \xrightarrow{W} = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 2\sqrt{2} \\ 3\sqrt{2} & -\sqrt{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{3}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$
$$= -\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ 3\sqrt{2} \end{bmatrix} + \frac{3}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 2\sqrt{2} \\ -\sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ -6 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \sqrt{2} & 2\sqrt{2} \\ 3\sqrt{2} & -\sqrt{2} \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right)$$

Eksempel

Sæt $\vec{v} = (1, 2)$.

- 1 Rotér \vec{v} 45° .

$$A_{45^\circ} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(45^\circ) & -\sin(45^\circ) \\ \sin(45^\circ) & \cos(45^\circ) \end{bmatrix}$$

- 2 Multiplicér $\vec{w} = A_{45^\circ} \vec{v}$ med matricen

$$\begin{bmatrix} 4\sqrt{2} & \sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 2\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Definition

Lad A være en $m \times n$ -matrix og B være en $n \times p$ -matrix givet ved søjlevektorerne $B = [\vec{b}_1 \quad \vec{b}_2 \quad \cdots \quad \vec{b}_p]$. Så defineres produktet AB som den $m \times p$ -matrix, der er givet ved

$$AB = [A\vec{b}_1 \quad A\vec{b}_2 \quad \cdots \quad A\vec{b}_p].$$

Pr. definition gælder $(AB)\vec{x} = A(B\vec{x})$ for alle $\vec{x} \in \mathbb{R}^p$.

Indgang (i, j) i AB

Vi har ligeledes

$$(AB)_{i,j} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{in}b_{nj} = \vec{r}_i \cdot \vec{b}_j,$$

dvs. prikproduktet mellem rækkevektor \vec{r}_i fra A og søjlevektor \vec{b}_j fra B .

Hvis B er en $m \times n$ matrix, og \vec{v}, \vec{w} er vektorer i \mathbb{R}^n , så husker vi lineariteten af matrix-vektor produktet:

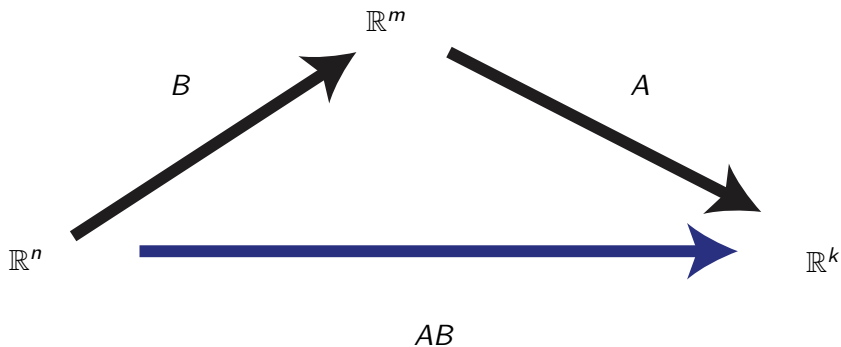
$$B(\vec{v} + \vec{w}) = B\vec{v} + B\vec{w}, \quad B(s\vec{v}) = s(B\vec{v}), \quad (s \in \mathbb{R}).$$

Lad $B = [\vec{b}_1 \vec{b}_2 \cdots \vec{b}_n]$, $\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ og lad A være en $k \times m$ matrix

$$B\vec{v} = [\vec{b}_1 \vec{b}_2 \cdots \vec{b}_n] \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} = v_1 \vec{b}_1 + v_2 \vec{b}_2 + \cdots + v_n \vec{b}_n,$$

så på grund af linearitet:

$$A(B\vec{v}) = A(v_1 \vec{b}_1 + v_2 \vec{b}_2 + \cdots + v_n \vec{b}_n) = v_1(A\vec{b}_1) + v_2(A\vec{b}_2) + \cdots + v_n(A\vec{b}_n)$$
$$AB = [A\vec{b}_1 \ A\vec{b}_2 \ \cdots \ A\vec{b}_n]$$



Ved sammensætning af matricer: til højre = først. Generelt for funktioner

$$\mathbb{R}^n \xrightarrow{g} \mathbb{R}^m \xrightarrow{f} \mathbb{R}^k$$

skriver man $g \circ f$ for funktionen $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ defineret ved $(g \circ f)(\vec{x}) = g(f(\vec{x}))$, for matrix multiplikation skriver vi bare $AB\vec{x}$.

$$A_{45} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 3\sqrt{2} & 0 \\ 2\sqrt{2} & -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$A_{45} B = \left[\underbrace{A_{45} \vec{b}_1}_{\rightarrow} \quad A_{45} \vec{b}_2 \right], \quad \vec{b}_1 = \begin{bmatrix} 3\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} \end{bmatrix}$$
$$\vec{b}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$A_{45} \vec{b}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\cancel{3\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \cancel{2\sqrt{2}} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} 3-2 \\ 3+2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \end{bmatrix}$$

er svaret på spørgsmålet hvad er sammensætningen

n) 1) roter 45° , 2) gang med $\begin{bmatrix} 3\sqrt{2} & 0 \\ 2\sqrt{2} & -\sqrt{2} \end{bmatrix}$

$$A_{45} \vec{b}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(0 \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + (-\sqrt{2}) \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Så } A_{45} \vec{B} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 5 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 4 \\ 0 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

2×3
 3×3

AB ex en 2×3 matrix
 2×3 3×3

$[B]$:

$[A][AB]$

1	-1	1	-1	1]
-1	1	4	1	4	
0	3	0	3	0	
1	2	1	$1 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 0 \cdot 1, 4$		9
0	1	0	$0 \cdot 1 + (-1) \cdot 1 + 0 \cdot 0, 1$		4

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \cdot 1 + 2 \cdot 0 & 4 \cdot 1 + 6 \cdot 0 \\ 3 \cdot 0 + 2 \cdot 1 & 4 \cdot 0 + 6 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

$$(BA = B)$$

År n: x_n MUS
 y_n räve

$$\text{modell: } \begin{bmatrix} x_{n+1} \\ y_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -400 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_n \\ y_n \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -400 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 1 & -400 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} \\ \end{bmatrix} \dots \begin{bmatrix} x_n \\ y_n \end{bmatrix} \right) \right)$$

A, B $k \times m$ matricer. C $m \times n$ matrix. P, Q $n \times p$ matricer.

- 1 $s(AC) = (sA)C = A(sC)$ for alle skalarer s
- 2 $A(CP) = (AC)P$.
- 3 $(A + B)C = AC + BC$.
- 4 $C(P + Q) = CP + CQ$.
- 5 $I_k A = A = A I_m$.
- 6 Produktet mellem enhver matrix og en nul-matrix er en nul-matrix.
- 7 $(AC)^T = C^T A^T$.