

3. kursusgang: Kurver og bevægelse i rummet

Def. En vektorfunktion er en afbildning

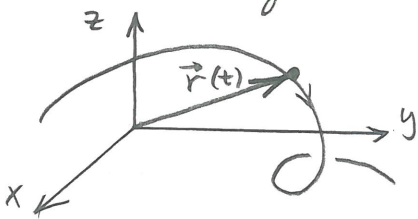
$$\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} f(t) \\ g(t) \\ h(t) \end{bmatrix}, t \in I$$

hvor I er et interval og $f(t), g(t), h(t)$ er (kontinuerlige) reelle funktioner som er definerede på I .

Def. Kurven C hørende til $\vec{r}(t), t \in I$ er punkt-mængden

$$C = \{P \in \mathbb{R}^3 \mid \vec{OP} = \vec{r}(t), t \in I\}.$$

Fortolkning:

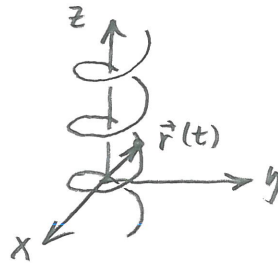


t er tiden.

$\vec{r}(t)$ er stedvektoren for et punkt, der bevæger sig langs C .

Ex: Skruelinjen

$$\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} \cos t \\ \sin t \\ t \end{bmatrix}, t \in \mathbb{R}$$



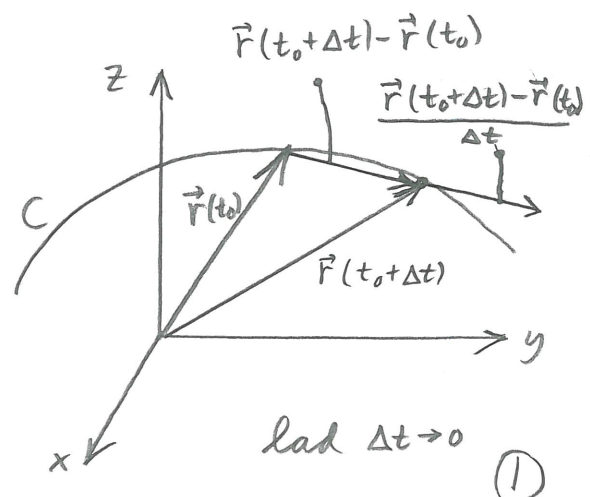
Def.: $\lim_{t \rightarrow a} \vec{r}(t) = \begin{bmatrix} \lim_{t \rightarrow a} f(t) \\ \lim_{t \rightarrow a} g(t) \\ \lim_{t \rightarrow a} h(t) \end{bmatrix}.$

Def.: Den afledede $\vec{r}'(t)$ af vektorfunktionen, $\vec{r}(t)$ er defineret som

$$\vec{r}'(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t}.$$

Fortolkning:

Lad $t_0 \in I$. Hvis $\vec{r}'(t_0) \neq \vec{0}$, så er $\vec{r}'(t_0)$ en tangentvektor til kurven C i punktet med stedvektor $\vec{r}(t_0)$.



Opstilling: Hvis $\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} f(t) \\ g(t) \\ h(t) \end{bmatrix}$, hvor $f(t)$, $g(t)$ og $h(t)$ er differentiable funktioner, så er

$$\vec{r}'(t) = \begin{bmatrix} f'(t) \\ g'(t) \\ h'(t) \end{bmatrix}.$$

Beweis:

$$\frac{\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t} = \frac{\begin{bmatrix} f(t+\Delta t) - f(t) \\ g(t+\Delta t) - g(t) \\ h(t+\Delta t) - h(t) \end{bmatrix}}{\Delta t} = \begin{bmatrix} \frac{f(t+\Delta t) - f(t)}{\Delta t} \\ \frac{g(t+\Delta t) - g(t)}{\Delta t} \\ \frac{h(t+\Delta t) - h(t)}{\Delta t} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} f'(t) \\ g'(t) \\ h'(t) \end{bmatrix}$$

For $\Delta t \rightarrow 0$. q.e.d.

Ex: $\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} \cos t \\ \sin t \\ t \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{r}'(t) = \begin{bmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 1 \end{bmatrix}$

Ex: $\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} 2t^2 \\ 7t+1 \\ 5 \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{r}'(t) = \begin{bmatrix} 4t \\ 7 \\ 0 \end{bmatrix}$

Opstilling: Lad $\vec{u}(t)$ og $\vec{v}(t)$ være differentiable vektorfunktioner, $f(t)$ en differentiable funktion, og c en skalar. Da gælder

(1) $(\vec{u}(t) + \vec{v}(t))' = \vec{u}'(t) + \vec{v}'(t)$

(2) $(c\vec{u}(t))' = c\vec{u}'(t)$

(3) $(f(t)\vec{u}(t))' = f'(t)\vec{u}(t) + f(t)\vec{u}'(t)$

(4) $(\vec{u}(t) \cdot \vec{v}(t))' = \vec{u}'(t) \cdot \vec{v}(t) + \vec{u}(t) \cdot \vec{v}'(t)$

(5) $(\vec{u}(t) \times \vec{v}(t))' = \vec{u}'(t) \times \vec{v}(t) + \vec{u}(t) \times \vec{v}'(t)$

Beweis for (4):

$$\vec{u}(t) = \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \\ u_3(t) \end{bmatrix}, \vec{v}(t) = \begin{bmatrix} v_1(t) \\ v_2(t) \\ v_3(t) \end{bmatrix}.$$

$$\vec{u}(t) \cdot \vec{v}(t) = \sum_{i=1}^3 u_i(t) v_i(t) \Rightarrow$$

$$(\vec{u}(t) \cdot \vec{v}(t))' = \sum_{i=1}^3 (u_i'(t) v_i(t) + u_i(t) v_i'(t))$$

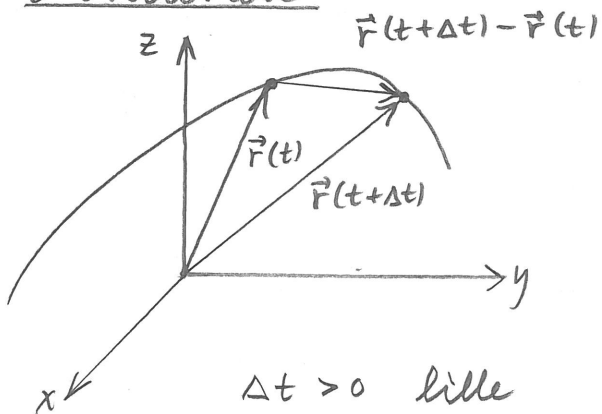
$$= \sum_{i=1}^3 u_i'(t) v_i(t) + \sum_{i=1}^3 u_i(t) v_i'(t) = \vec{u}'(t) \cdot \vec{v}(t) + \vec{u}(t) \cdot \vec{v}'(t)$$

q.e.d.

(2)

Hastighed og acceleration

Motivation



gennemsnitsfart i $[t, t+\Delta t]$:

$$\frac{|\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)|}{\Delta t} = \left| \frac{\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t} \right|$$

fart til tiden t :

$$\left| \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t} \right| = |\vec{r}'(t)|$$

! Def. Hastighedsvektoren til tiden t er

$$\vec{v}(t) = \vec{r}'(t)$$

farten er

$$v(t) = |\vec{v}(t)|$$

Bemærk:

$\vec{v}(t)$ <math>\begin{cases} \text{retning: tangentiel til kurven} \\ \text{længde: farten} \end{cases}

! Def. Accelerationsvektoren til tiden t er

$$\vec{a}(t) = \vec{v}'(t) = \vec{r}''(t).$$

Skalar-accelerationen er $a(t) = |\vec{a}(t)|$.

Øks.

$$\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} \cos t \\ \sin t \\ t \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{v}(t) = \vec{r}'(t) = \begin{bmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{a}(t) = \vec{v}'(t) = \begin{bmatrix} -\cos t \\ -\sin t \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$v(t) = |\vec{v}(t)| = \sqrt{\underbrace{(-\sin t)^2 + (\cos t)^2}_1 + 1^2} = \sqrt{2}$$

$$a(t) = |\vec{a}(t)| = \sqrt{\underbrace{(-\cos t)^2 + (-\sin t)^2}_1 + 0^2} = 1$$

Bemærk: Farten og skalar-accelerationen er konstante.

$$a(t) = 1 \neq v'(t) = (\sqrt{2})' = 0.$$

Integration af vektorfunktioner

Lad $\vec{r}(t) = \begin{bmatrix} f(t) \\ g(t) \\ h(t) \end{bmatrix}$ være en vektorfunktion.

Integralet $\int_a^b \vec{r}(t) dt$ defineres som grænseværdien af en middelsum når finheden går mod nul.
Dvs. analogt med integralet af en reel funktion.

Løsning:

$$(1) \int_a^b \vec{r}(t) dt = \begin{bmatrix} \int_a^b f(t) dt \\ \int_a^b g(t) dt \\ \int_a^b h(t) dt \end{bmatrix}.$$

(2)

$$\int_a^b \vec{r}(t) dt = [\vec{R}(t)]_a^b = \vec{R}(b) - \vec{R}(a),$$

hvor $\vec{R}'(t) = \vec{r}(t)$.

Notation:

$$\int \vec{r}(t) dt = \vec{R}(t) + \vec{C} \quad \text{såfremt} \quad \vec{R}'(t) = \vec{r}(t).$$