

# Kurver og flader i geometri, arkitektur og design 23. lektion

Martin Raussen

Department of Mathematical Sciences  
Aalborg University  
Denmark

9.5.2011

# Normal- og hovedkrumninger i et fladepunkt

Normalkrumningen  $k = k_n(a, b)$  i tangentretningen  $\mathbf{t} = a\mathbf{r}_u + b\mathbf{r}_v$  beregnes som

$$k = \frac{ea^2 + 2fab + gb^2}{Ea^2 + 2Fab + Gb^2}. \quad (1)$$

Hvilke værdier kan  $k$  antage for varierende tangentretninger  $\mathbf{t}$ ?

(1)  $\Leftrightarrow$

$$((kE - e)a + (kF - f)b)^2 + ((kG - g)(kE - e) - (kF - f)^2)b^2 = 0 \text{ har løsning } k \Leftrightarrow$$

$$(kG - g)(kE - e) - (kF - f)^2 \leq 0 \Leftrightarrow$$

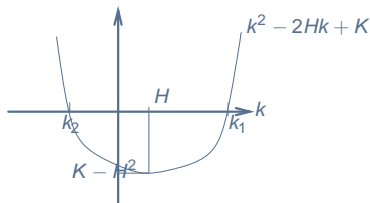
$$k^2 - \frac{eG + gE - 2fF}{EG - F^2}k + \frac{eg - f^2}{EG - F^2} \leq 0$$

$$k^2 - 2Hk + K \leq 0$$

# Gauss - og middelkrumning

$$\text{Gauss: } K = \frac{eg - f^2}{EG - F^2}$$

$$\text{middel: } H = \frac{eG + gE - 2fF}{2(EG - F^2)}$$



Hovedkrumninger  $k_1, k_2 =$   
største/mindste normal-  
krumning =

rødder i polynomiet  
 $k^2 - 2Hk + K = 0$

$$k_1 = H + \sqrt{H^2 - K}$$

$$k_2 = H - \sqrt{H^2 - K}$$

Bemærk:

$$K = k_1 k_2 \quad H = \frac{k_1 + k_2}{2}$$

# Klassifikation af punkter

Et punkt  $P$  på en flade  $S$  kaldes

**elliptisk** hvis  $K(P) > 0$ .

$k_1(P), k_2(P)$  har **samme** fortegn; alle normalsnit krummer i sammen retning af normalen;  $T_P(S)$  ligger på **én** side af fladen tæt på  $S$ .

**hyperbolsk** hvis  $K(P) < 0$ .

$k_1(P), k_2(P)$  har **forskelligt** fortegn; der findes en (asymptotisk) retning med normalkrumning 0;  $T_P(S)$  **skærer** fladen i en kurve tæt på  $S$ .

**parabolsk** hvis  $K(P) = 0$  og ikke både  $k_1(P) = k_2(P) = 0$ .

Normalkrumninger mellem 0 og en maksimal (eller minimal) hovedkrumning. Alle normalsnit (undtagen evt. en) på **samme** side af tangentplan  $T_P(S)$ .

**planpunkt** hvis  $K(P) = k_1(P) = k_2(P) = 0$ . Alle

normalkrumninger er 0. Fladen **krummer næsten ikke** i  $P$ .

# Hovedretninger og Eulers formel

## Hovedretninger:

$$\mathbf{t}_i = a_i \mathbf{r}_u + b_i \mathbf{r}_v, \quad i=1,2.$$

Løs en af ligningerne

- $(k_i E - e) a_i + (k_i F - f) b_i = 0$
- $(k_i F - f) a_i + (k_i G - g) b_i = 0$

for de beregnede hovedkrumniger  $k_1, k_2$

Der er en hel "linie" bestående af løsninger!

En løsning  $[a_i, b_i]$  indsættes

i 
$$\mathbf{t}_i = a_i \mathbf{r}_u + b_i \mathbf{r}_v.$$

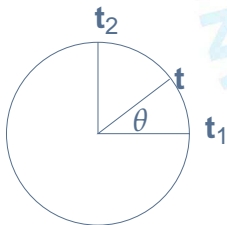
## Eulers formel:

beregner **alle** normalkrumniger ud fra hovedkrumnigerne  $k_1, k_2$ .

Hovedretninger:  $\mathbf{t}_1 \perp \mathbf{t}_2$ .

For tangentvektor  $\mathbf{t}_\theta$  med vinkel  $\theta$  fra  $\mathbf{t}_1$  til  $\mathbf{t}_\theta$ :

$$k_n(\mathbf{t}_\theta) = (\cos \theta)^2 k_1 + (\sin \theta)^2 k_2.$$



# Grafen af en funktion

specielt tilfælde 1

$z = f(x, y) \rightsquigarrow$  parameterfremstilling  $\mathbf{r}(u, v) = [u, v, f(u, v)]$ .

$$\mathbf{r}_u(u, v) = [1, 0, f_u(u, v)],$$

$$\mathbf{r}_v(u, v) = [0, 1, f_v(u, v)],$$

$$E(u, v) = 1 + (f_u(u, v))^2;$$

$$F(u, v) = f_u(u, v)f_v(u, v);$$

$$G(u, v) = 1 + (f_v(u, v))^2.$$

$$\text{Normalvektor } \nu(u, v) = \frac{[-f_u(u, v), -f_v(u, v), 1]}{\sqrt{1 + (f_u(u, v))^2 + (f_v(u, v))^2}},$$

$$\mathbf{r}_{uu}(u, v) = [0, 0, f_{uu}(u, v)]; \quad \mathbf{r}_{uv}(u, v) = [0, 0, f_{uv}(u, v)];$$

$$\mathbf{r}_{vv}(u, v) = [0, 0, f_{vv}(u, v)];$$

$$e(u, v) = \frac{f_{uu}(u, v)}{\sqrt{1 + (f_u(u, v))^2 + (f_v(u, v))^2}};$$

$$f(u, v) = \frac{f_{uv}(u, v)}{\sqrt{-}}; \quad g(u, v) = \frac{f_{vv}(u, v)}{\sqrt{-}}.$$

$$\text{Gausskrumning } K(u, v) = \frac{(f_{uu}f_{vv} - (f_{uv})^2)(u, v)}{(1 + f_u^2 + f_v^2)^2(u, v)};$$

$$\text{Middelkrumning } H(u, v) = \frac{((1 + f_u^2)f_{vv} - 2f_u f_v f_{uv} + (1 + f_v^2)f_{uu})(u, v)}{2(1 + f_u^2 + f_v^2)^{\frac{3}{2}}(u, v)}.$$

# Omdrejningsflader 1

Frembringerkurve – rotationssymmetri

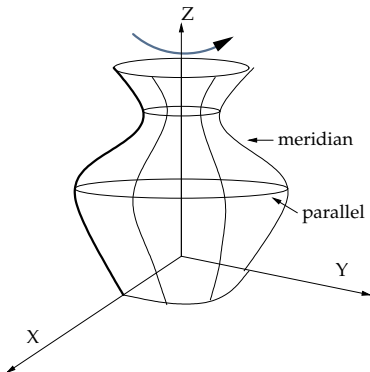
Frembringerkurve

med parameter-

fremstilling  $\mathbf{x}(v) =$

$[x(v), 0, z(v)], x(v) > 0$

drejes om  $Z$ -aksen.



**Omdrejningsflade** med parameterfremstilling

$\mathbf{r}(u, v) = [x(v) \cos u, x(v) \sin u, z(v)]$

**Parameterkurver:**

**Parallelcirkler** – vandret

**Meridianer** – frembringer roteret

# Omdrejningsflader 2

## Fundamentalformer og krumninger

I.  $E(u, v) = x(v)^2$ ,  $F(u, v) = 0$ ,  $G(u, v) = x'(v)^2 + z'(v)^2$ .

Meridian  $\perp$  parallelcirkel

II.  $e(u, v) = \frac{-xz'}{\sqrt{x'(v)^2 + z'(v)^2}}$ ,  $f(u, v) = 0$ ,

$$g(u, v) = \frac{x''(v)z'(v) - x'(v)z''(v)}{\sqrt{x'(v)^2 + z'(v)^2}}.$$

$f = F = 0 \Rightarrow$

hovedkrumningsretninger = parameterkurvernes tangenteretninger.

$$\{k_1, k_2\} = \left\{ \frac{e}{E}, \frac{g}{G} \right\} = \left\{ -\frac{z'}{x\sqrt{x'^2 + z'^2}}, \frac{x''z' - x'z''}{\sqrt{x'^2 + z'^2}^3} \right\}$$

$$K = \frac{eg}{EG}, H = \frac{eG + gE}{2EG}.$$

Hvis frembringerkurven er parametriseret ved buelængde:

$$K = \frac{-x''}{x}, \{k_1, k_2\} = \left\{ \frac{-z'}{x}, \frac{x''}{z'} \right\}.$$

Fortegnet for  $x''$  afgør om punktet er hyperbolsk, elliptisk, parabolisk.



# Retlinede flader (ruled surfaces)

specielt tilfælde 3

sammensat af **rette linier**, kan alligevel være krumme.

**Parameterfremstilling:**  $\mathbf{r}(u, v) = \mathbf{p}(u) + v\mathbf{q}(u)$ ,  $u, v \in \mathbf{R}$

$\mathbf{p}(u)$ : centalkurve

$\mathbf{q}(u)$ : retningsvektor for linie gennem  $P_u$  med  $\overrightarrow{OP_u} = \mathbf{p}(u)$ .

Eksempler:

- Kegleflade  $\mathbf{p}(u)$  konstant
- Cylinderflade  $\mathbf{q}(u)$  konstant
- Tangentflade (til kurve)  $\mathbf{q}(u) = \mathbf{p}'(u)$
- Hyperbolsk paraboloid  $\mathbf{p}(u) = [u, 0, 0]$ ,  $\mathbf{q}(u) = [0, 1, cu]$

**Gausskrumning**  $K(P) \leq 0$  i alle punkter  $P$ .

**Hvorfor?** Langs linie gennem  $P$  er normalkrumningen 0.

Eulers formel:  $k_1, k_2$  kan ikke have samme fortegn:

$$K = k_1 k_2 \leq 0.$$

**Udfoldelige flader:**  $K=0$ , kan bukkes ud af plane områder.