

Repetition og Perspektivering:

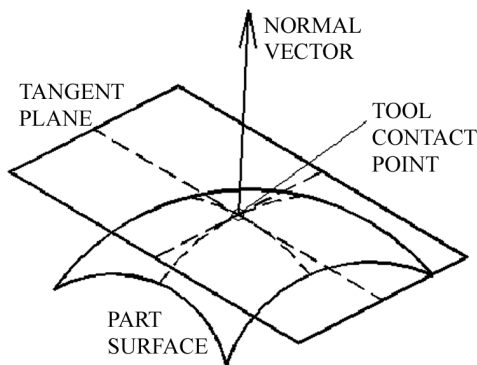
kl. 8:15 – 8:35 i lokale G5-112.
Middelværdisætninger. Gradient. Differentiabilitet for funktioner af flere variable.

1. forelæsning:

kl. 8:45 – 9:20 i lokale G5-112.

Mål og indhold:

Første-ordens approksimation af en reel funktion af m variable omkring et punkt \mathbf{x} i definitionsområdet i planen har en oplagt geometrisk interpretation: Den giver en parameterfremstilling for tangentplanen til den flade, som er grafen til den oprindelige funktion. Ved hjælp af gradientvektoren til funktionen finder man en normalvektor til grafen i det tilsvarende punkt.



Nu begynder vi med at undersøge **vektor**-funktioner på formen $\mathbf{F} = (F_1, \dots, F_m) : O \rightarrow \mathbf{R}^m, O \subseteq \mathbf{R}^n$ med henblik på differentiability. Først betragtes de partielle afledede $\frac{\partial F_i}{\partial x_j}(\mathbf{x})$ i punktet $\mathbf{x} \in O$ – hvis de eksisterer. I så fald organiseres de i **Jacobi-matricen** $D\mathbf{F}(\mathbf{x})$ med $\frac{\partial F_i}{\partial x_j}(\mathbf{x})$ som koefficient i i -te række og j -te søjle.

¹polære koordinater kan hjælpe!

Litteratur:

[PF] Fitzpatrick, *Advanced Calculus*, ch. 14.1, pp. 374 – 377; ch. 15.2, pp. 407 – 408.

Opgaverregning:

kl. 9:25 – 11:20 i grupperummene.

Opgaver:

13.3, pp. 370 – 371 9¹ – 10.

14.1, pp. 377 – 380 1, 6, 17.

15.2, pp. 412 – 414 1 – 2.

2. forelæsning

kl. 11.25 – 12:00 i lokale G5-112.

Mål og indhold:

Definitionen fra sidst generaliseres til vektorfunktioner af flere variable på følgende måde. Definer $\mathbf{P}_1(\mathbf{h}) = \mathbf{F}(\mathbf{x}) + D\mathbf{F}(\mathbf{x})\mathbf{h}$ og $\mathbf{R}_1(\mathbf{h}) = \mathbf{F}(\mathbf{x} + \mathbf{h}) - \mathbf{P}_1(\mathbf{h}) = \mathbf{F}(\mathbf{x} + \mathbf{h}) - (\mathbf{F}(\mathbf{x}) + D\mathbf{F}(\mathbf{x})\mathbf{h})$.

Definition: $\mathbf{F} : O \rightarrow \mathbf{R}^m, O \subseteq \mathbf{R}^n$ åben, kaldes **differentiabel** i $\mathbf{x} \in O$ hvis $\lim_{\mathbf{h} \rightarrow 0} \frac{\|\mathbf{R}_1(\mathbf{h})\|}{\|\mathbf{h}\|} = 0$.

Den siger, at funktionen \mathbf{F} har en god 1. ordens approksimation $\mathbf{F}(\mathbf{x} + \mathbf{h}) \approx \mathbf{P}_1(\mathbf{h})$. Nu checker vi ([PF], Theorem 15.31), at denne egenskab er opfyldt, hvis funktionen \mathbf{F} er C^1 (har kontinuerlige partielle afledede). Omvendt vises det ([PF], Theorem 15.32), at hvis en funktion har en 1. ordens-approksimation ved en 1. orden (affin) funktion, så har funktionen partielle afledede, og denne 1. ordens approksimation har disse partielle afledede som (matrix-)koefficienter.

Den lineære del af 1. ordens-
approximationen (kaldet afbildningens
differential $dF(\mathbf{x}) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$) er givet ved
Jacobimatricen med de partielle afledede
som koefficienter: $dF(\mathbf{x})(\mathbf{h}) = DF(\mathbf{x})(\mathbf{h})$
for alle $\mathbf{h} \in \mathbf{R}^n$.

Litteratur:

[PF] Fitzpatrick, *Advanced Calculus*,
ch. 15.2, pp. 408 – 412.

Næste gang:

Tirsdag, den 24.11., kl. 8:15 – 12:00.

Kæderegler for funktioner af flere variable.
Hessianten for en funktion af flere variab-
le.

Fitzpatrick, ch. 15.3, pp. 414 – 419; ch. 14.2,
pp. 380 – 386.