

2.8

$$f: A \rightarrow B$$

Hvis f er bijektiv (på og injektiv)

så findes for ethvert $b \in B$

et (f på) entydigt (f injektiv) $a \in A$

$$\text{så } f(a) = b$$

$$\text{Skrives } a = f^{-1}(b)$$

$f^{-1}: B \rightarrow A$ er invers til f

$$f(f^{-1}(b)) = f(a) = b$$

$$f^{-1}(f(a)) = f^{-1}(b) = a$$

Ex

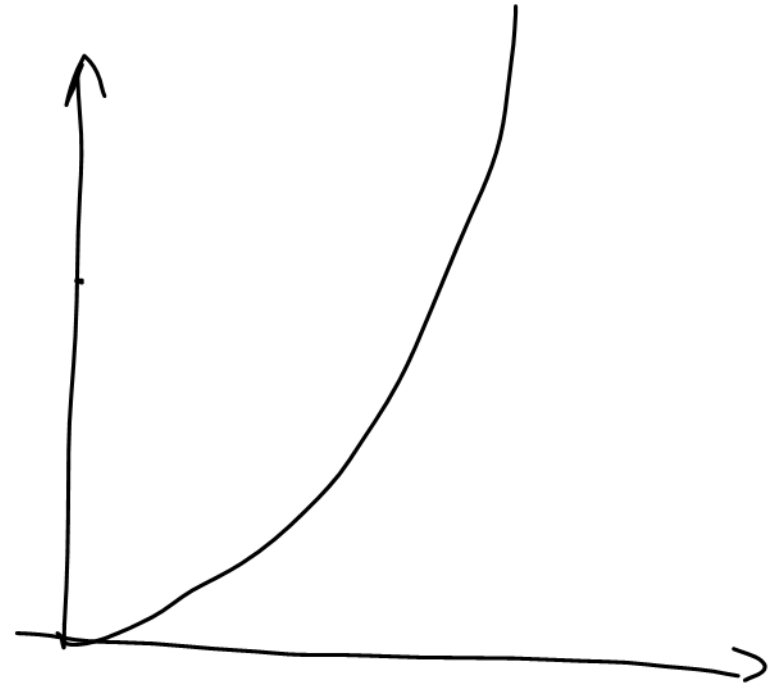
$$f : [0, \infty[\rightarrow [0, \infty[$$

givet ved $f(x) = x^2$

f er bijektiv

$$f^{-1}(x) = \sqrt{x}$$

$$f^{-1}(f(x)) = \sqrt{x^2} = x$$



$$f(f^{-1}(x)) = (\sqrt{x})^2 = x$$

$T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ linear transformation
Standardmatrix A

T er på hvis A har pivot i
alle rækker

T er injektiv hvis A har pivot i
alle søjler

Hvis T er bijektiv (forudsætter $m = n$)
så findes invers T^{-1} , som er lineær.
 T^{-1} har standardmatrix B .

→ Så er

$$\vec{v} = T^{-1}(T(\vec{v})) = T^{-1}(A\vec{v}) = BA\vec{v},$$

for alle $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$.

Altså $BA = I_n$

→ $\vec{v} = T(T^{-1}(\vec{v})) = AB\vec{v}$, Altså $AB = I_n$

2.3

Definition: Hvis A er $n \times n$ matrix
som opfylder: der findes $n \times n$ matrix B
så

$$AB = I_n \quad \text{og} \quad BA = I_n$$

Så er A invertibel med invers

$$A^{-1} = B,$$

Eks

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix}$$

$$AB = \begin{pmatrix} 5 \cdot 1 + 2 \cdot (-2) & 5 \cdot (-2) + 2 \cdot 5 \\ 2 \cdot 1 + 1 \cdot (-2) & 2 \cdot (-2) + 1 \cdot 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ = \underline{I}_2$$

$$BA = \underline{I}_2$$

A er altså invertibel og $A^{-1} = B$.

Definition

En elementar matrix E er en $n \times n$ der fås fra I_n ved anvendelse af en elementar rækkeoperation

$$I_n \rightarrow E$$

Eks

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 - 4R_3 \rightarrow R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = E$$

$$A = \begin{bmatrix} 9 & 8 & 7 \\ 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 - 4R_3 \rightarrow R_1} \begin{bmatrix} -3 & 0 & 3 \\ 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$EA = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 9 & 8 & 7 \\ 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 9 - 4 \cdot 3 & 1 \cdot 8 - 4 \cdot 2 & 1 \cdot 7 - 4 \cdot 1 \\ 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 3 \\ 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

E fremkommet fra I_n ved rækkeoperation
 EA ————— A ved summe
 rækkeoperation

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 - 4R_3 \rightarrow R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 + 4R_3 \rightarrow R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I_3$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I_3$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ has inverse } \begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} = E$$

$$EE = I_3$$

$$E^{-1} = E$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{5R_2 \rightarrow R_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} = E$$

$$E^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & \\ 0 & 5 & \\ 0 & & -1 \end{bmatrix}$$

Entweder elementar matrix er invertibel.

A : matrix

Reihe operationer:

$$A \rightarrow E_1 A \rightarrow E_2 E_1 A \rightarrow E_3 E_2 E_1 A$$

$$\rightarrow \dots \rightarrow \underbrace{E_k \dots E_3 E_2 E_1}_{P} A = \text{ref}(A)$$

$$\underbrace{\hspace{10em}}_P \underbrace{\hspace{10em}}_{P^{-1}}$$

$$\bar{E}_k \dots \bar{E}_3 \bar{E}_2 \bar{E}_1 \bar{E}_1^{-1} \bar{E}_2^{-1} \bar{E}_3^{-1} \dots \bar{E}_k^{-1} =$$

$$\bar{E}_k \dots \bar{E}_2 \bar{I}_n \bar{E}_2^{-1} \bar{E}_3^{-1} \dots \bar{E}_k^{-1}$$

$$\bar{E}_k \dots \bar{E}_3 \bar{E}_2 \bar{E}_2^{-1} \bar{E}_3^{-1} \dots \bar{E}_k^{-1} =$$

$$\dots = \bar{I}_n$$

Satz 2.3

Der findes en invertibel matrix P

$$\text{så } PA = \text{ref}(A)$$

2.4

$A: n \times n$ matrix

$$\text{Hvis } \text{ref}(A) = I_n$$

$$PA = I_n$$

, P invertibel

\Downarrow

$$AP = IAP = P^{-1}PAP = P^{-1}I_nP = P^{-1}P = I_n$$

A er altså invertibel og $A^{-1} = P$

Hvis $\text{ref}(A) \neq I_n$

så har A ikke pivot i alle søjler

Dvs $A \vec{x} = \vec{0}$

$$\begin{pmatrix} x & & & \\ & x & & \\ & & x & \\ & & & x \end{pmatrix} = I_n$$

har en fri variabel.

A ikke invertibel

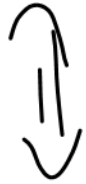
(Hvis A invertibel $A \vec{x} = \vec{0} \Rightarrow$

$$A^{-1} A \vec{x} = A^{-1} \vec{0} \Rightarrow \vec{x} = \vec{0}$$

)

Satzung 2.5

A hat invers



$$\text{ref}(A) = I_n$$

Algorithmus des berechnen A^{-1}

$$PA = I_n = \text{ref}(A)$$

$$P I_n = P = A^{-1}$$

$$\text{ref}([A \ I_n]) = [R \ B]$$

Hvis $R = I_n$ så er $A^{-1} = B$

Hvis $R \neq I_n$ så A ikke invertibel

Ekse

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[A \ I_2] = \left[\begin{array}{cc|cc} 5 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right] \quad R_1 - 2R_2 \rightarrow R_1$$

—————→

$$\left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} R_2 - 2R_1 \rightarrow R_2 \\ \longrightarrow \end{array}$$

$$\left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & -2 & 5 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{cc|c} I_2 & & A^{-1} \end{array} \right]$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{bmatrix}$$

