

Geometriske grundbegreber

3. lektion

Martin Raussen

Department of Mathematical Sciences
Aalborg University
Denmark

21.2.08

3. lektion – A: Intro til kurver

- ▶ **Vektorfunktioner** af en variabel:
En “variabel vektor” beskriver kurven.
- ▶ Koordinatfunktioner
- ▶ Kontinuitet. Differentiabilitet.
- ▶ Sekanter
- ▶ Halvtangenter og tangenter
- ▶ Parameterfremstilling for tangentlinien

Regneregler for differentiation

$\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}^i$, $i = 2$ eller $i = 3$, differentiable vektorfunktioner,

$f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$, $s : [c, d] \rightarrow [a, b]$ differentiable funktioner:

- ▶ $(\mathbf{r}_1 \pm \mathbf{r}_2)'(t) = \mathbf{r}'_1(t) \pm \mathbf{r}'_2(t)$;
- ▶ $(f\mathbf{r}_1)'(t) = f'(t)\mathbf{r}_1(t) + f(t)\mathbf{r}'_1(t)$;
- ▶ $(\mathbf{r}_1 \cdot \mathbf{r}_2)'(t) = \mathbf{r}'_1(t) \cdot \mathbf{r}_2(t) + \mathbf{r}_1(t) \cdot \mathbf{r}'_2(t)$;
- ▶ $(\mathbf{r}_1 \times \mathbf{r}_2)'(t) = \mathbf{r}'_1(t) \times \mathbf{r}_2(t) + \mathbf{r}_1(t) \times \mathbf{r}'_2(t)$;
- ▶ Kædereglen: $(\mathbf{r}_1 \circ s)'(t) = s'(t)\mathbf{r}'_1(s(t))$, $t \in (c, d)$.

Parameterfremstillinger for kurver

En glat (C^∞) vektorfunktion $\mathbf{r} : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}^2$ eller \mathbf{R}^3 er en **parameterfremstilling** for kurven

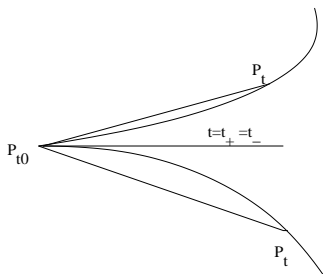
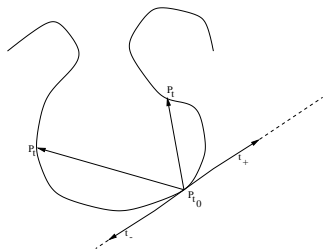
$$C = \{P_t \in \mathbf{E}^2 \text{ eller } \mathbf{E}^3 \mid \overrightarrow{OP_t} = \mathbf{r}(t), t \in [a, b]\}.$$

Parameterfremstillingen er **regulær** hvis $\mathbf{v}(t) = \mathbf{r}'(t) \neq \mathbf{0}$ for alle $t \in (a, b)$.

Eksempler:

- ▶ $\mathbf{r}(t) = [r \cos(t), r \sin(t)]$, $t \in [0, 2\pi] \leftrightarrow$ **cirkel** med radius r ;
- ▶ $\mathbf{r}(t) = [a \cos(t), a \sin(t), bt]$ \leftrightarrow **skruelinie** (helix);
- ▶ $\mathbf{r}(t) = [t, f(t)] \leftrightarrow$ **graf** for funktionen $y = f(x)$.

Sekanter, halvtangenter, tangenter, spidstangenter



$$\mathbf{t}_+ = \lim_{t \rightarrow t_0^+} \frac{\overrightarrow{P_{t_0} P_t}}{|\overrightarrow{P_{t_0} P_t}|}$$

$$\mathbf{t}_- = \lim_{t \rightarrow t_0^-} \frac{\overrightarrow{P_{t_0} P_t}}{|\overrightarrow{P_{t_0} P_t}|}$$

Tangenter ved regulære parameterfremstillinger

En parameterfremstilling $\mathbf{r} : I \rightarrow \mathbf{R}^n$ for en kurve kaldes **regulær**, hvis

$$\mathbf{r}'(t) \neq \mathbf{0} \text{ for alle } t \in I.$$

(Enheds)Halvtangenterne \mathbf{t}_+ og \mathbf{t}_- i P_{t_0} med $\overrightarrow{OP_{t_0}} = \mathbf{r}(t_0)$ beregnes i så fald ved:

$$\mathbf{t}_+(t_0) = -\mathbf{t}_-(t_0) = \frac{\mathbf{r}'(t_0)}{|\mathbf{r}'(t_0)|}.$$

Hvorfor?

$$\begin{array}{l} \frac{\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t_0)}{t - t_0} \\ \downarrow t \rightarrow t_0 + \\ \mathbf{r}'(t_0) \\ \mathbf{r}'(t_0) \\ t \rightarrow t_0 - \end{array} = \begin{array}{l} \frac{|\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t_0)|}{t - t_0} \\ \downarrow t \rightarrow t_0 + \\ v(t_0) \\ -v(t_0) \end{array} \cdot \begin{array}{l} \frac{\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t_0)}{|\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t_0)|} \\ \downarrow t \rightarrow t_0 + \\ \mathbf{t}_+(t_0) \\ \mathbf{t}_-(t_0) \text{ for} \end{array}$$

3. lektion – B: Fart og buelængde

- ▶ Hastighedsvektor, enhedstangentvektor, fart
- ▶ Buelængde = længde af kurvestykke
- ▶ Den naturlige parameterfremstilling
- ▶ “Hovedfidusen”
- ▶ Det **medfølgende koordinatsystem** for en plan/rumlige kurve

Hastighed, fart, tangent, acceleration

For en kurve med regulær parameterfremstilling $\mathbf{r} : I \rightarrow \mathbf{R}^n$, $n = 2, 3$, gælder i punktet P med $\overrightarrow{OP} = \mathbf{r}(t_0)$:

- ▶ **Hastighedsvektor:** $\mathbf{r}'(t_0)$;
- ▶ **Fart:** $v(t_0) = |\mathbf{r}'(t_0)|$;
- ▶ **Tangentvektor:** $\mathbf{t}(t_0) = \frac{\mathbf{r}'(t_0)}{|\mathbf{r}'(t_0)|}$;
- ▶ **Accelerationsvektor:** $\mathbf{r}''(t_0)$.

Buelængde

ved konstant fart: **længde = fart * tid**

ved variabel fart: **længde = integral af farten over tiden.**

For en kurve med parameterfremstilling $\mathbf{r}(t) = [x(t), y(t), z(t)]$ er **længden** af **kurvestykket** mellem $\mathbf{r}(a)$ og $\mathbf{r}(b)$ derfor:

$$\begin{aligned} l &= \int_a^b v(t) dt \\ &= \int_a^b |\mathbf{r}'(t)| dt \\ &= \int_a^b \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2 + z'(t)^2} dt \end{aligned}$$

Den er som regel **større** end **afstanden** mellem $\mathbf{r}(a)$ og $\mathbf{r}(b)$.

Buelængdefunktion og -parameter

$$s(t) = \int_a^t |\mathbf{r}'(u)| \, du = \int_a^t v(u) \, du$$

Buelængde fra tidspunkt a til tidspunkt t .

$s(t)$ er en monotont voksende funktion med

$$0 \leq s'(t) = |\mathbf{r}'(t)| = v(t) \leftarrow \text{farten}$$

$\mathbf{r}'_{al}(s)$: buelængde s som parameter

peger på punkt på kurven i afstand s langs med kurven fra begyndelsespunktet.

Fart for denne parameterfremstilling = 1: $|\mathbf{r}'_{al}(s)| = 1$.

$\mathbf{r}'_{al}(s) = \mathbf{t}(s) \leftarrow \text{enhedstangentevektor}$

“Hovedfidus” og medfølgende koordinatsystem

for en kurve med parameterfremstilling $\mathbf{r}(s)$
(s = buelængdeparameter) og **enhetstangentvektor** $\mathbf{t}(s)$:

$$1 = |\mathbf{t}(s)|^2 = \mathbf{t}(s) \cdot \mathbf{t}(s) \Rightarrow$$

differentier mht. s $0 = \mathbf{t}(s) \cdot \mathbf{t}'(s) \Rightarrow \mathbf{t}(s) \perp \mathbf{t}'(s)$.

Hovednormalvektor $\mathbf{n}(s) =$

$$\begin{cases} \hat{\mathbf{t}}(s) & \text{for plan kurve} \\ \frac{\mathbf{t}'(s)}{|\mathbf{t}'(s)|} & \text{for rumkurve med } |\mathbf{t}'(s)| \neq 0 \end{cases}$$

Krumningsvektor $\mathbf{t}'(s) = \kappa(s)\mathbf{n}(s)$. $\kappa(s) =$ **krumning**

Det **medfølgende koordinatsystem** i planen: $[\mathbf{t}(s), \mathbf{n}(s)]$

Det **medfølgende koordinatsystem** i rummet:

$[\mathbf{t}(s), \mathbf{n}(s), \mathbf{b}(s) = \mathbf{t}(s) \times \mathbf{n}(s)]$

OBS: buelængdeparameter s påkrævet!