

Repetition og perspektivering:

kl. 8:15 – 8:45 i Auditorium 4.

Prikprodukt og geometri. Linearkombinationer. Matrix "gange" vektor.

løsning af et lineært ligningssystem kombineres **koefficientmatricen**¹ og **højresiden** i systemets **totalmatrix**². Målet er at bestemme **løsningsmængden** til ligningssystemet.

Forelæsningsens 1. del:

kl. 8:50 – 9:25 i Auditorium 4.

Mål og indhold:

Hvad kan matricer og vektorer bruges til? Rigtig mange ting og sager, den første helt væsentlige anvendelse introduceres nu:

Lineære ligningssystemer: Mange spørgsmål i ingeniørvidenskaberne, naturvidenskaberne, økonomi mv. fører i sidste ende til **lineære ligningssystemer**, et antal lineære ligninger i et antal variable. I kender til metoder til at løse **to** lineære ligninger i **to** variable fra gymnasiet.

Vi beskæftiger os med metoder til at løse systemer af m lineære ligninger i n variable – hvor m, n er vilkårlige positive heltal. Som det første spørger man om et sådant ligningssystem i det hele taget har en løsning (om det er **konsistent**); og hvis ja, om det har **én** eller **flere** løsninger – og hvordan man kan beskrive løsningerne på en simpel form.

Et lineært ligningssystem er fuldstændigt beskrevet ved dets **koefficienter**; dem pakker man gerne ind i en **matrix**. Ved

Rækkeoperationer: For at løse et lineært ligningssystem gennemfører man et antal **rækkeoperationer** på den tilsvarende totalmatrix. Den oprindelige matrix og den man får efter at have gennemført en eller flere rækkeoperationer kaldes **rækkeækvivalente**. Det er væsentligt at indse, at **rækkeoperationerne bevarer løsningsmængden**, dvs. at ligningssystemer svarende til rækkeækvivalente matricer har den **samme løsningsmængde**.

Nu gælder det om at overføre en matrix til en anden simplere matrix på "**trappeform**"³ ved hjælp af rækkeoperationer. Ligningssystemet svarende til en totalmatrix på trappeform kan nemt løses, én ligning og én variabel ad gangen, ved **baglæns substitution**⁴.

Selve udregning overlades som regel i praksis til lommeregner eller computerprogram. Men det er vigtigt at forstå fremgangsmåden og beskrivelsen af løsningsmængden!

Litteratur:

(SIF), ch. 1.3, pp. 27 – 33.

¹eng.: coefficient matrix

²eng.: augmented matrix

³eng.: echelon form

⁴eng.: back substitution

Opgaveregning:

kl. 9:30 – 11:20 i grupperummene.

I må gerne springe opgaver over, hvis I har gennemskuet systemet.

Opgaver:

SIF, ch. 1.2, pp. 25 – 26 Gymnastik: 1, 3, 5, 9, 11.
17, 19, 29, 31, 33, 45 – 64.

SIF, ch. 1.3, pp. 38 – 40 Gymnastik: 1, 3, 5, 7, 9, 11, 13.

Forelæsnings 2. del:

kl. 11:25 – 12 i Auditorium 4.

Mål og indhold:

Rækkereduktion til række-echelonform: (et fint fransk ord for trappeform). Givet en (total)matrix A . Hvordan kan man overføre den i en rækkeækvivalent simpel matrix således at det tilsvarende lignings-system er nemt at løse? Og hvordan kan man karakterisere "simpel"? Vi er på vej til **rækkereduktions** algoritmen (også kaldet Gauss elimination) og vi skal lære om **pivotelementer**, pivotsøjler mv. som fører til simple matricer på (reduceret) **række-echelonform** (trappeform).

F1+ Tools	F2+ Algebra	F3+ Calc	F4+ Other	F5 Pr3mID	F6+ Clean Up	
			1	0	0	967
						51700
			0	1	0	3
						235
			0	0	1	1627
						51700

rref(a)
MAIN RAD EXACT FUNC 99/99

Litteratur:

- (SIF), ch. 1.3, pp. 34 – 38. Ch. 1.4, pp. 41 – 45.
- Wikipedia
- MathWorld

Webdemo:

På denne webside kan man øve sig i at gennemføre rækkereduktioner på systematisk vis; man skal selv angive hvilke rækkeoperationer der skal udføres; udregningen klarer automatisk!

Næste gang:

Torsdag, den 9.9., kl. 8:15 – 12:00.

Mere om rækkereduktion, echelonform og løsningsmængder af lineære lignings-systemer. Geometrisk interpretation af konsistens \leftrightarrow Spænd af et antal vektorer.

(SIF), ch. 1.4, pp. 45 – 50, 1.6, pp. 66 – 70.

Mandag, den 13.9., kl. 12:30 – 16:15.

Introduktion til Rhino.